**Nazwa przedmiotu:**

Praktyka zawodowa

**Koordynator przedmiotu:**

mgr inż. Rajmund Kożuszek, mgr inż. Jerzy Gustowski

**Status przedmiotu:**

Obowiązkowy

**Poziom kształcenia:**

Studia I stopnia

**Program:**

Automatyka i Robotyka

**Grupa przedmiotów:**

Praktyka zawodowa

**Kod przedmiotu:**

PRAKT

**Semestr nominalny:**

6 / rok ak. 2018/2019

**Liczba punktów ECTS:**

4

**Liczba godzin pracy studenta związanych z osiągnięciem efektów uczenia się:**

większy od 160 h

**Liczba punktów ECTS na zajęciach wymagających bezpośredniego udziału nauczycieli akademickich:**

**Język prowadzenia zajęć:**

polski

**Liczba punktów ECTS, którą student uzyskuje w ramach zajęć o charakterze praktycznym:**

4

**Formy zajęć i ich wymiar w semestrze:**

|  |  |
| --- | --- |
| Wykład: | 0h |
| Ćwiczenia: | 0h |
| Laboratorium: | 0h |
| Projekt: | 0h |
| Lekcje komputerowe: | 0h |

**Wymagania wstępne:**

sugeruje się odbywanie praktyki zawodowej po zaliczeniu przedmiotów kierunkowych

**Limit liczby studentów:**

**Cel przedmiotu:**

Zapoznanie studenta z rzeczywistym funkcjonowaniem przedsiębiorstwa, organizacją i warunkami pracy. Wykorzystanie w praktyce wiedzy inżynierskiej.

**Treści kształcenia:**

określone poprzez efekty kształcenia

**Metody oceny:**

Praktyka jest zaliczana (bez oceny) na podstawie raportu z praktyki.

**Egzamin:**

tak

**Literatura:**

-

**Witryna www przedmiotu:**

**Uwagi:**

## Charakterystyki przedmiotowe

### Profil ogólnoakademicki - wiedza

**Charakterystyka PRAKT\_W01:**

ma wiedzę o strukturze organizacyjnej oraz sposobie zarządzania przedsiębiorstwem lub inną instytucją zatrudniającą inżynierów – absolwentów studiów na kierunku automatyka i robotyka

Weryfikacja:

raport

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_W16, K\_W17

**Powiązane charakterystyki obszarowe:** I.P6S\_WK

**Charakterystyka PRAKT\_W02:**

zna warunki pracy, w tym zasady bezpieczeństwa i higieny pracy, związane z zatrudnieniem w środowisku właściwym dla inżynierów – absolwentów studiów na kierunku automatyka i robotyka

Weryfikacja:

raport

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_W09, K\_W16

**Powiązane charakterystyki obszarowe:** I.P6S\_WG, I.P6S\_WK

### Profil ogólnoakademicki - umiejętności

**Charakterystyka PRAKT\_U01:**

potrafi rozwiązać zadania inżynierskie o charakterze praktycznym, wykorzystując nowoczesne metody i narzędzia stosowane w automatyce i robotyce

Weryfikacja:

raport

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_U17, K\_U18

**Powiązane charakterystyki obszarowe:** I.P6S\_UW, III.P6S\_UW.1.o, III.P6S\_UW.2.o, III.P6S\_UW.3.o, III.P6S\_UW.4.o

### Profil ogólnoakademicki - kompetencje społeczne

**Charakterystyka PRAKT\_04:**

potrafi określić priorytety służące realizacji zadania, wyznaczonego przez siebie lub przełożonego

Weryfikacja:

sprawozdanie

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_K04

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**

**Charakterystyka PRAKT\_K01:**

potrafi pracować w zespole, efektywnie komunikując się ze współpracownikami

Weryfikacja:

raport

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_K03, K\_K04

**Powiązane charakterystyki obszarowe:**

**Charakterystyka PRAKT\_K02:**

w warunkach narzuconych ograniczeń potrafi działać w sposób przedsiębiorczy

Weryfikacja:

raport

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_K06

**Powiązane charakterystyki obszarowe:** I.P6S\_KO

**Charakterystyka PRAKT\_K03:**

zdaje sobie sprawę z konsekwencji, także społecznych, decyzji zawodowych podejmowanych przez inżyniera

Weryfikacja:

raport

**Powiązane charakterystyki kierunkowe:** K\_K05, K\_K02

**Powiązane charakterystyki obszarowe:** I.P6S\_KR, I.P6S\_KK